

Licenciatura en Ciencia de la Computación



SISTEMAS DE ECUACIONES

Álgebra I

Profesor:

Miguel Ángel Muñoz Jara

Integrantes:

Pablo Corrales

Matías Fuentes

Sergio Salinas

Claudio Saji

Introducción

El siguiente trabajo es una solución a la guía de sistemas de ecuaciones de álgebra II, esta guía puede ser encontrada aquí.

Soluciones

1. Reduzca a su forma escalonada por filas de las siguientes matrices.

$$(1) \begin{pmatrix} 2 & 1 & -3 & -2 \\ 4 & 2 & 0 & 0 \\ 1 & -2 & 3 & 4 \\ 0 & 3 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} \\ f_2 - 2f_1 \\ 2f_3 - f_1 \\ \end{matrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -3 & -2 \\ 0 & 0 & 6 & 4 \\ 0 & -5 & 9 & 10 \\ 0 & 3 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} \\ f_2 \rightleftharpoons f_4 \\ \\ \end{matrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -3 & -2 \\ 0 & 3 & 1 & 1 \\ 0 & -5 & 9 & 10 \\ 0 & 0 & 6 & 4 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{matrix} 3f_3 + 5f_2 \\ \\ \\ \end{matrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 & -3 & -2 \\ 0 & 3 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 32 & 35 \\ 0 & 0 & 6 & 4 \end{pmatrix} \begin{matrix} \\ \\ 16f_4 - 3f_3 \\ \end{matrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -3 & -2 \\ 0 & 3 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 32 & 35 \\ 0 & 0 & 0 & -41 \end{pmatrix}$$

$$(2) \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 3 \\ 3 & 4 & 2 & 1 \\ 4 & 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} \\ 2f_2 - 3f_1 \\ f_3 - 2f_1 \end{matrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 5 & 4 & -7 \\ 0 & 0 & 0 & -5 \end{pmatrix}$$

$$(3) \begin{pmatrix} 3 & 2 & 0 & 4 \\ 5 & 1 & 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{matrix} \\ 3f_2 - 5f_1 \end{matrix} = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 0 & 4 \\ 0 & -7 & 3 & -11 \end{pmatrix}$$

$$(4) \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 3 \\ 2 & 3 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & -2 & 2 \end{pmatrix} \begin{matrix} \\ f_2 - 2f_1 \\ \end{matrix} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 3 \\ 0 & 7 & -5 & -4 \\ 0 & 1 & -2 & 2 \end{pmatrix} \begin{matrix} \\ \\ 7f_3 - f_2 \end{matrix} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 3 \\ 0 & 7 & -5 & -4 \\ 0 & 0 & -9 & 18 \end{pmatrix}$$

2. Usando el teorema del rango determine si los siguiente sistemas tienen o no solución, en caso afirmativo, determine la solución o las soluciones.

$$(5) \begin{array}{l} 3x + 4y = 0 \\ 2x - y + 3z = 0 \\ 4x + 9y - 3z = 0 \end{array}$$

$$\begin{array}{l} \left[\begin{array}{ccc|c} 3 & 4 & 0 & 0 \\ 2 & -1 & 3 & 0 \\ 4 & 9 & -3 & 0 \end{array} \right] \\ \begin{matrix} \\ f_2 + f_3 \\ \\ \end{matrix} = \left[\begin{array}{ccc|c} 3 & 4 & 0 & 0 \\ 6 & 8 & 0 & 0 \\ 4 & 9 & -3 & 0 \end{array} \right] \\ \begin{matrix} \\ \\ f_2 : 2 \\ \end{matrix} = \left[\begin{array}{ccc|c} 3 & 4 & 0 & 0 \\ 3 & 4 & 0 & 0 \\ 4 & 9 & -3 & 0 \end{array} \right] \\ \begin{matrix} \\ \\ \\ f_1 - f_2 \\ f_3 - f_2 \end{matrix} = \left[\begin{array}{ccc|c} 3 & 4 & 0 & 0 \\ 3 & 4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \\ \begin{matrix} \\ \\ \\ \\ f_3 - 3f_1 \end{matrix} = \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 5 & -3 & 0 \\ 0 & -1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \end{array}$$

\therefore Como $\rho(A) = \rho(A/b) < 3$, entonces el sistema tiene infinitas soluciones.

$$(6) \begin{array}{l} 3x + 4y - 7z = 6 \\ 2x - y + 8z = 2 \\ 6x + 4y - 14z = 5 \end{array}$$

$$\begin{array}{c}
 \left[\begin{array}{ccc|c} 3 & 4 & -7 & 6 \\ 2 & 1 & 8 & 2 \\ 6 & 4 & -14 & 5 \end{array} \right] \\
 \begin{array}{l} = \\ f_1 - f_2 \\ f_3 - 2f_1 \\ = \\ f_2 - f_3 \end{array} \\
 \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & -15 & 4 \\ 2 & 1 & 8 & 2 \\ 0 & -4 & 0 & 1 \end{array} \right] \\
 \begin{array}{l} = \\ f_2 - 2f_1 \\ = \\ f_3 + 4f_2 \end{array} \\
 \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & -15 & 4 \\ 0 & 1 & 38 & -7 \\ 0 & -4 & 0 & 1 \end{array} \right] \\
 \begin{array}{l} = \\ f_2 - 2f_1 \\ = \\ f_3 + 4f_2 \end{array} \\
 \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & -15 & 4 \\ 0 & -5 & 38 & -6 \\ 0 & -4 & 0 & 1 \end{array} \right] \\
 \begin{array}{l} = \\ f_2 - 2f_1 \\ = \\ f_3 + 4f_2 \end{array} \\
 \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & -15 & 4 \\ 0 & 1 & 38 & -7 \\ 0 & 0 & 152 & 27 \end{array} \right] \\
 \begin{array}{l} = \\ f_2 - 2f_1 \\ = \\ f_3 + 4f_2 \end{array}
 \end{array}$$

\therefore Como $\rho(A) = \rho(a/b) = n$ entonces el sistema tiene solución única.

$$(7) \quad \left. \begin{array}{l} x + 2y + 3z = 6 \\ 3x + 4y + 5z = 2 \\ 5x + 4y + 3z = -18 \end{array} \right\}$$

$$\begin{array}{c}
 \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 3 & 6 \\ 3 & 4 & 5 & 2 \\ 5 & 4 & 3 & -18 \end{array} \right] \\
 \begin{array}{l} = \\ f_2 - 3 \cdot f_1 \\ f_3 - 5 \cdot f_1 \end{array} \\
 \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 3 & 6 \\ 0 & -2 & -4 & -16 \\ 0 & -6 & -12 & -48 \end{array} \right] \\
 \begin{array}{l} = \\ f_2 - 3 \cdot f_1 \\ f_3 - 3 \cdot f_2 \end{array} \\
 \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 3 & 6 \\ 0 & -2 & -4 & -16 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]
 \end{array}$$

\therefore Como $\rho(A) = \rho(A/b) < 3$, entonces el sistema tiene infinitas soluciones.

$$(8) \quad \left. \begin{array}{l} x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 2 \\ x_1 - x_2 + x_3 = 0 \\ x_1 + 3x_2 - x_3 = -2 \\ 3x_1 + 4x_2 + 3x_3 = 0 \end{array} \right\}$$

$$\begin{array}{c}
 \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 3 & 2 \\ 1 & -1 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & -1 & -2 \\ 3 & 4 & 3 & 0 \end{array} \right] \\
 \begin{array}{l} = \\ f_2 - f_1 \\ f_3 - f_1 \\ f_4 - 3 \cdot f_1 \end{array} \\
 \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 3 & 2 \\ 0 & -3 & -2 & -2 \\ 0 & 1 & -4 & -4 \\ 0 & -2 & -6 & -6 \end{array} \right] \\
 \begin{array}{l} = \\ f_3 \rightleftharpoons f_2 \\ f_4 \cdot \frac{1}{2} \end{array} \\
 \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 3 & 2 \\ 0 & 1 & -4 & -4 \\ 0 & -3 & -2 & -2 \\ 0 & -1 & -3 & -3 \end{array} \right] \\
 \begin{array}{l} = \\ f_3 + 3f_2 \\ f_4 + f_2 \end{array} \\
 \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 3 & 2 \\ 0 & 1 & -4 & -4 \\ 0 & 0 & -14 & -14 \\ 0 & 0 & -7 & -7 \end{array} \right] \\
 \begin{array}{l} = \\ f_4 - \frac{1}{2} \cdot f_3 \end{array} \\
 \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 3 & 2 \\ 0 & 1 & -4 & -4 \\ 0 & 0 & -14 & -14 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]
 \end{array}$$

\therefore Como $\rho(A) = \rho(A/b) = 3$, entonces el sistema admite solución única

$$(9) \quad \left. \begin{array}{l} 1x_1 + 2x_2 + 3x_3 - 1x_4 = 0 \\ 1x_1 - 1x_2 + 1x_3 + 2x_4 = 4 \\ 1x_1 + 5x_2 + 5x_3 - 4x_4 = -4 \\ 1x_1 + 8x_2 + 7x_3 - 7x_4 = -8 \end{array} \right\}$$

$$\begin{aligned}
 \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 3 & -1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & 2 & 4 \\ 1 & 5 & 5 & -4 & -4 \\ 1 & 8 & 7 & -7 & -8 \end{array} \right] & \stackrel{f_2 - f_1}{=} \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 3 & -1 & 0 \\ 0 & -3 & -2 & 3 & 4 \\ 0 & 3 & 2 & -3 & -4 \\ 0 & 6 & 4 & -6 & -8 \end{array} \right] & \stackrel{\substack{f_2 * -1 \\ f_4 : -2}}{=} \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 3 & -1 & 0 \\ 0 & -3 & -2 & 3 & 4 \\ 0 & -3 & -2 & 3 & 4 \\ 0 & -3 & -2 & 3 & 4 \end{array} \right] \\
 & \stackrel{f_3 - f_2}{=} \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 3 & -1 & 0 \\ 0 & -3 & -2 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \\
 & \stackrel{f_4 - f_2}{=} \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 3 & -1 & 0 \\ 0 & -3 & -2 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]
 \end{aligned}$$

Considerando, entonces, el teorema de Roché-Frobenius, comprobamos que el rango de la matriz incompleta es igual al rango de la matriz ampliada -completa-.

\therefore Como, $\rho(A) = \rho(A/b) < 4$; el sistema tiene infinitas soluciones.

$$(10) \quad \left[\begin{array}{ccc|c} (1-i)x & -iy & +2z & =0 \\ 2x & +(1+i)y & +z & =0 \\ x & +y & +z & =-i \end{array} \right]$$

$$\begin{aligned}
 \left[\begin{array}{ccc|c} (1-i) & -i & 2 & 0 \\ 2 & (1+i) & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & -i \end{array} \right] & \stackrel{f_2 - (1+i)(f_1)}{=} \left[\begin{array}{ccc|c} (1-i) & -i & 2 & 0 \\ 0 & 2i & -(1+2i) & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} + \frac{i}{2} & -i & -i \end{array} \right] \\
 & \stackrel{f_3 - (\frac{1}{2} + \frac{i}{2})(f_1)}{=} \left[\begin{array}{ccc|c} (1-i) & -i & 2 & 0 \\ 0 & 2i & -(1+2i) & 0 \\ 0 & 0 & \frac{-3i}{2} & -(1+i) \end{array} \right] \\
 & \stackrel{(1-i) * f_3 - \frac{-i}{2} * f_2}{=} \left[\begin{array}{ccc|c} (1-i) & -i & 2 & 0 \\ 0 & 2i & -(1+2i) & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{2}{3} - \frac{2i}{3} \end{array} \right] \\
 & \stackrel{\frac{2}{-3i} * f_3}{=} \left[\begin{array}{ccc|c} (1-i) & -i & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \frac{1}{3} - \frac{i}{3} \\ 0 & 0 & 1 & \frac{2}{3} - \frac{2i}{3} \end{array} \right] \\
 & \stackrel{\frac{1}{2} * (f_2 + 1 + 2i)(f_3)}{=} \left[\begin{array}{ccc|c} (1-i) & 0 & 0 & \frac{-1}{3} + \frac{5i}{3} \\ 0 & 1 & 0 & \frac{1}{3} - \frac{i}{3} \\ 0 & 0 & 1 & \frac{2}{3} - \frac{2i}{3} \end{array} \right] \\
 & \stackrel{f_1 - (\frac{1}{i} * f_2 + 2 * f_3)}{=} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & \frac{-3}{3} + \frac{2i}{3} \\ 0 & 1 & 0 & \frac{1}{3} - \frac{i}{3} \\ 0 & 0 & 1 & \frac{2}{3} - \frac{2i}{3} \end{array} \right] \\
 & \stackrel{f_1 * \frac{1}{1-i}}{=} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & \frac{-3}{3} + \frac{2i}{3} \\ 0 & 1 & 0 & \frac{1}{3} - \frac{i}{3} \\ 0 & 0 & 1 & \frac{2}{3} - \frac{2i}{3} \end{array} \right]
 \end{aligned}$$

Considerando, entonces, el teorema de Roché-Frobenius, comprobamos que el rango de la matriz incompleta es igual al rango de la matriz ampliada -completa-.

\therefore Como, $\rho(A) = \rho(A/b) = 3$; el sistema tiene solución única:

$$x = -1 + \frac{2i}{3} \qquad y = \frac{1}{3} - \frac{i}{3} \qquad z = \frac{2}{3} - \frac{2i}{3}$$

3. Dado el sistema lineal

$$\begin{array}{r} \underline{\underline{\begin{array}{l} kx + y = 1 \\ x + ky = 1 \end{array}}} \quad (*) \end{array}$$

Determine los conjuntos

$$S_1 = \{k \in \mathbb{R} \mid (*) \text{ tiene soluciones}\}$$

$$S_2 = \{k \in \mathbb{R} \mid (*) \text{ tiene infinitas soluciones}\}$$

$$S_3 = \{k \in \mathbb{R} \mid (*) \text{ no tiene solución}\}$$

La matriz será:

$$\left[\begin{array}{cc|c} k & 1 & 1 \\ 1 & k & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{f_1 \leftrightarrow f_2} \left[\begin{array}{cc|c} 1 & k & 1 \\ k & 1 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{f_2 - kf_1} \left[\begin{array}{cc|c} 1 & k & 1 \\ 0 & 1 - k^2 & 1 - k \end{array} \right]$$

Así, las soluciones respectivas serán:

$$S_1 = \{k \in \mathbb{R} \mid k \neq 1 \wedge k \neq -1\}$$

$$S_2 = \{k \in \mathbb{R} \mid k = 1\}$$

$$S_3 = \{k \in \mathbb{R} \mid k = -1\}$$

4. Dado el sistema lineal

$$\begin{array}{r} \underline{\underline{\begin{array}{l} x - by - cz = 0 \\ -ax + y - cz = 0 \\ -ax - by + z = 0 \end{array}}} \quad (*) \end{array}$$

Demuestre que si (*) no tiene solución única entonces se verifica

$$\frac{a}{a+1} + \frac{b}{b+1} + \frac{c}{c+1} = 1$$

Para que el sistema (*) no tenga sol única entonces $\rho(A) < 3$, esto se puede comprobar fácilmente viendo cuando $\det(A) = 0$.

$$|A| = \begin{vmatrix} 1 & -b & -c \\ -a & 1 & -c \\ -a & -b & 1 \end{vmatrix} = 1 - 2abc - ac - bc - ab$$

$$\begin{aligned}
|A| &= 0 \\
1 - 2abc - ac - bc - ab &= 0 \\
1 &= 2abc + ac + bc + ab / + a + b + c + bc + ac + ab + abc \\
a + b + c + bc + ac + ab + abc + 1 &= 3abc + 2ac + 2abc + 2ab + a + b + c \\
(1 + b + a + ab)(1 + c) &= a(1 + c + b + bc) + b(1 + c + a + ac) + c(1 + b + a + ab) \\
(1 + a)(1 + b)(1 + c) &= a(1 + b)(1 + c) + b(1 + a)(1 + c) + c(1 + a)(1 + b) \\
1 &= \frac{a}{a+1} + \frac{b}{b+1} + \frac{c}{c+1} \\
\frac{a}{a+1} + \frac{b}{b+1} + \frac{c}{c+1} &= 1
\end{aligned}$$

∴ Se ha demostrado que la afirmación es válida

5. Dado el sistema lineal

$$\begin{array}{rclcrcl}
x_1 & + & x_2 & - & x_3 & = & 2 \\
x_1 & + & 2x_2 & + & x_3 & = & 3 \\
x_1 & + & x_2 & + & (a^2 - 4)x_3 & = & a
\end{array} \quad (*)$$

$$S_1 = \{a \in \mathbb{R} | (*) \text{ tiene solución única}\}$$

$$S_2 = \{a \in \mathbb{R} | (*) \text{ tiene infinitas soluciones}\}$$

$$S_3 = \{a \in \mathbb{R} | (*) \text{ no tiene solución}\}$$

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -1 & 2 \\ 1 & 2 & 1 & 3 \\ 1 & 1 & a^2 - 4 & a \end{array} \right] \begin{array}{l} \\ f_2 - f_1 \\ f_3 - f_1 \end{array} = \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & a^2 - 3 & a - 2 \end{array} \right]$$

∴ Si $a^2 - 3 = 0$, o sea, $a = \sqrt{3} \vee a = -\sqrt{3}$ $\rho(A) \neq \rho(A/b)$

entonces el sistema no admite solución

Si $a^2 - 3 \neq 0$, o sea, $a \neq \sqrt{3} \wedge a \neq -\sqrt{3}$ $\rho(A) = \rho(A/b) = 3$

entonces el sistema admite solución única

6. Dado el sistema lineal

$$\begin{array}{rclcrcl}
(1 - \lambda)x & + & 1y & + & 1z & = & 0 \\
2x & + & (2 - \lambda)y & + & 2z & = & 0 \\
1x & + & 1y & + & (1 - \lambda)z & = & 0
\end{array}$$

$$S = \{\lambda \in \mathbb{R} | (*) \text{ tiene infinitas soluciones}\}$$

$$\left| \begin{array}{ccc} (1 - \lambda) & 1 & 1 \\ 2 & (2 - \lambda) & 2 \\ 1 & 1 & (1 - \lambda) \end{array} \right| = \begin{array}{l} (1 - \lambda)^2 * (2 - \lambda) + 2 + 2 \\ - \\ (2 + \lambda) + 2(1 - \lambda) + 2(2 - \lambda) \end{array} = \lambda^3 - 4\lambda^2$$

$$\lambda^3 - 4\lambda^2 = 0$$

$$\lambda(\lambda^2 - 4\lambda) = 0 \setminus \lambda = 0$$

$$\lambda^2 - 4\lambda = 0 \setminus \lambda = 0$$

$$\lambda - 4 = 0 \setminus \lambda = 4$$

Considerando, entonces, por el método de Cramer: Dado que la determinante en el numerador es cero, solo si la ecuación encontrada en la determinante de la matriz es igual a cero, se darán soluciones infinitas. En efecto:

$$\begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & (2-\lambda) & 2 \\ 0 & 1 & (1-\lambda) \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} (1-\lambda) & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & (1-\lambda) \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} (1-\lambda) & 1 & 0 \\ 2 & (2-\lambda) & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{vmatrix}$$

$$\begin{matrix} 0+0+0-(0+0+0) \\ 0 \end{matrix} = \begin{matrix} 0+0+0-(0+0+0) \\ 0 \end{matrix} = \begin{matrix} 0+0+0-(0+0+0) \\ 0 \end{matrix}$$

\therefore Como, $\rho(A) = \rho(A/b) < 3$; el sistema tiene infinitas soluciones si:

$$\mathbb{S} = \{\lambda \in \mathbb{R}, \quad \lambda = 0 \vee \lambda = 4\}$$

7. Si $A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 3 \end{bmatrix}$ Entonces determine el conjunto.

$$\mathbb{S} = \{\lambda \in \mathbb{R} | AX = \lambda X\}$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 3 \end{bmatrix} \begin{matrix} = \\ f_2 + f_1 \\ f_4 - 3f_5 \end{matrix} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -10 & \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -10 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Por recomendación del profesor X será una matriz columna con las incógnitas del sistema. Por lo que el sistema queda como.

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -10 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \lambda x_1 \\ \lambda x_2 \\ \lambda x_3 \\ \lambda x_4 \\ \lambda x_5 \end{bmatrix}$$

$$AX = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -10 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_1 - x_2 \\ 5x_3 \\ x_4 + 3x_5 \\ -10x_5 \\ 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} x_1 - x_2 \\ 5x_3 \\ x_4 + 3x_5 \\ -10x_5 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \lambda x_1 \\ \lambda x_2 \\ \lambda x_3 \\ \lambda x_4 \\ \lambda x_5 \end{bmatrix}$$

$$\begin{array}{l|l} x_1 - x_2 = \lambda x_1 & (1 - \lambda)x_1 - x_2 = 0 \\ 5x_3 = \lambda x_2 & -\lambda x_2 + 5x_3 = 0 \\ x_4 + 3x_5 = \lambda x_3 & \Rightarrow x_4 - \lambda x_3 + 3x_5 = 0 \\ -10x_5 = \lambda x_4 & -\lambda x_4 - 10x_5 = 0 \\ 0 = \lambda x_5 & \lambda x_5 = 0 \end{array}$$

Despejando las variables del sistema se tiene que: $x_1 = x_2 = x_3 = x_4 = x_5 = 0$

$$\therefore \mathbb{S} = \{\lambda \in \mathbb{R}\}$$

8. Dado el sistema lineal

$$\begin{array}{l} dx + (2d-1)y + (d+2)z = 1 \\ 0x + (d-1)y + (d-3)z = 1+d \\ dx + (3d-2)y + (3d+1)z = 2-d \end{array}$$

a) Determine el conjunto

$$\mathbb{S} = \{d \in \mathbb{R} \mid (*) \text{ tiene solución}\}$$

b) Para $d \in \mathbb{S}$, (Si $\mathbb{S} \neq \emptyset$), determine el conjunto.

$$\mathbb{X} = \left\{ X = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} \in \mathbb{M}_{\mathbb{R}}(3 \times 1) \mid X \text{ es solución de } (*) \right\}$$

$$\begin{aligned} \left[\begin{array}{ccc|c} d & 2d-1 & d+2 & 1 \\ 0 & d-1 & d-3 & 1+d \\ d & 3d-2 & 3d+1 & 2-d \end{array} \right] & \stackrel{f_3 - (f_1 + f_2)}{=} & \left[\begin{array}{ccc|c} d & 2d-1 & d+2 & 1 \\ 0 & d-1 & d-3 & 1+d \\ 0 & 0 & d+2 & -2d \end{array} \right] \\ & \stackrel{f_2 - \frac{2d-1}{d-1} \cdot f_1}{=} & \left[\begin{array}{ccc|c} d & 0 & d+2 & 1 \\ 0 & d-1 & -(d+2) & \frac{d(d-2)}{d-1} \\ 0 & 0 & d+2 & -2d \end{array} \right] \\ & \stackrel{f_1 - f_3}{=} & \left[\begin{array}{ccc|c} d & 0 & 0 & 1+2d \\ 0 & d-1 & 0 & \frac{d^2}{1-d} \\ 0 & 0 & d+2 & -2d \end{array} \right] \\ & \stackrel{f_2 + f_3}{=} & \left[\begin{array}{ccc|c} d & 0 & 0 & 1+2d \\ 0 & d-1 & 0 & \frac{d^2}{1-d} \\ 0 & 0 & d+2 & -2d \end{array} \right] \end{aligned}$$

$$\therefore \mathbb{S} = \{d \in \mathbb{R} \mid d \neq -2 \wedge d \neq 0 \wedge d \neq 1\}$$

Al dividir: $f_1/d \wedge f_2/(d-1) \wedge f_3/(d+2)$ Obtenemos:

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & \frac{1+2d}{d} \\ 0 & 1 & 0 & \frac{-d^2}{(d-1)^2} \\ 0 & 0 & 1 & \frac{-2d}{d+2} \end{array} \right] \Rightarrow \mathbb{X} = \begin{pmatrix} \frac{1+2d}{d} \\ \frac{-d^2}{(d-1)^2} \\ \frac{-2d}{d+2} \end{pmatrix}$$

9. Dado el sistema de ecuaciones lineales

$$\left. \begin{array}{rcl} 3x - 3y + 1z & = & 1 \\ x + 0y + 3z & = & a+1 \\ ax + 1y + 0z & = & -a \end{array} \right| (*)$$

$$S_1 = \{a \in \mathbb{R} | (*) \text{ tiene solución única}\}$$

$$S_2 = \{a \in \mathbb{R} | (*) \text{ tiene infinitas soluciones}\}$$

$$S_3 = \{a \in \mathbb{R} | (*) \text{ no tiene solución}\}$$

$$\begin{vmatrix} 3 & -3 & 1 \\ 1 & 0 & 3 \\ a & 1 & 0 \end{vmatrix} = 0 - 9a + 1 - 0 + 9 - 0 = -9a + 8$$

$$a \neq \frac{8}{9} \setminus \text{Descartamos indeterminancia.}$$

Considerando, entonces, por el método de Cramer: Dado que la determinante en el numerador es cero, solo si la ecuación encontrada en la determinante de la matriz es igual a cero, se darán soluciones infinitas. En efecto:

$$\begin{vmatrix} 1 & -3 & 1 \\ a+1 & 0 & 3 \\ -a & 1 & 0 \end{vmatrix} ; \quad \begin{vmatrix} 3 & 1 & 1 \\ 1 & a+1 & 3 \\ a & -a & 0 \end{vmatrix} ; \quad \begin{vmatrix} 3 & -3 & 1 \\ 1 & 0 & a+1 \\ a & 1 & -a \end{vmatrix}$$

$$\begin{array}{l} 0 + 9a + a + 1 - 3 \\ 10a - 2 \\ \rightarrow a = \frac{2}{10} \end{array} ; \quad \begin{array}{l} 0 + 3a - a - a^2 - a + 9a \\ 8a - a^2 + 2 \\ \rightarrow a = 4 \pm 3\sqrt{2} \end{array} ; \quad \begin{array}{l} -3a^2 - 3a + 3 - 3a - 3 - 3a \\ 2 + 9a - 3a^2 \\ \rightarrow a = \frac{1}{6} * (9 \pm \sqrt{105}) \end{array}$$

Con este paso, además encontramos las soluciones únicas para este sistema:

$$x = \frac{10a-2}{-9a+8} \quad y = \frac{-a^2+8a+2}{-9a+8} \quad z = \frac{-3a^2+9a+2}{-9a+8}$$

Finalmente, si evaluamos la determinante de la matriz ampliada, obtendremos:

$$\begin{vmatrix} -3 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & a+1 \\ 1 & 0 & -a \end{vmatrix} = 9a + a + 1 + 0 - 3 = 10a - 2$$

Luego, si $10a-2 \rightarrow a \neq 2/10$, entonces el conjunto solución es vacío.

\therefore Como, $\rho(A) = \rho(A/b) < 4$; el sistema tiene:

Una única solución para $\mathbb{S}_1 = \{a \in \mathbb{R}, a = \frac{8}{9}\}$

Infinitas soluciones con $\mathbb{S}_2 = \{a \in \mathbb{R}, a = \frac{1}{5} \wedge a = 4 \pm 3\sqrt{2} \wedge a = \frac{1}{6} * (9 \pm \sqrt{105})\}$

Solución vacía si $\mathbb{S}_3 = \{a \in \mathbb{R}, a \neq \frac{1}{5}\}$

10. Dado el sistema

$$\begin{array}{rcccccc} x & + & my & + & z & = & 1 \\ mx & + & y & + & (m-1)z & = & m \\ x & + & y & - & z & = & m+1 \end{array} \quad (*)$$

$S_1 = \{m \in \mathbb{R} | (*) \text{ tiene solución única}\}$

$S_2 = \{m \in \mathbb{R} | (*) \text{ tiene infinitas soluciones}\}$

$S_3 = \{m \in \mathbb{R} | (*) \text{ no tiene solución}\}$

$$\begin{aligned}
\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & m & 1 & 1 \\ m & 1 & m-1 & m \\ 1 & 1 & 1 & m+1 \end{array} \right] & \stackrel{f_1 \Leftrightarrow f_3}{=} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & m+1 \\ m & 1 & m-1 & m \\ 1 & m & 1 & 1 \end{array} \right] \\
& \stackrel{f_2 - mf_1}{f_3 - f_1}{=} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & m+1 \\ 0 & 1-m & -1 & m - m(m+1) \\ 0 & m-1 & 0 & -m \end{array} \right] \\
& \stackrel{f_3 + f_2}{=} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & m+1 \\ 0 & 1-m & -1 & m - m(m+1) \\ 0 & 0 & -1 & -m(m+1) \end{array} \right] \\
& \stackrel{f_1 - \frac{1}{1-m}f_2}{=} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & \frac{2-m}{1-m} & \frac{1}{1-m} \\ 0 & 1-m & -1 & m - m(m+1) \\ 0 & 0 & -1 & -m(m+1) \end{array} \right] \\
& \stackrel{f_1 + \frac{2-m}{1-m}f_3}{=} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & \frac{m^3 - m^2 - 2m + 1}{1-m} \\ 0 & 1-m & -1 & m - m(m+1) \\ 0 & 0 & -1 & -m(m+1) \end{array} \right] \\
& \stackrel{f_2 - f_3}{=} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & \frac{m^3 - m^2 - 2m + 1}{1-m} \\ 0 & 1-m & 0 & m \\ 0 & 0 & -1 & -m(m+1) \end{array} \right] \\
& \stackrel{\frac{1}{1-m}f_2}{-1f_3}{=} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & \frac{m^3 - m^2 - 2m + 1}{1-m} \\ 0 & 1 & 0 & \frac{1-m}{m} \\ 0 & 0 & 1 & m(m+1) \end{array} \right]
\end{aligned}$$

Solución única

$$\mathbb{S}_1 = \{m \in \mathbb{R} | m \neq 1\}$$

No tiene Solución

$$\mathbb{S}_2 = \{m \in \mathbb{R} | m = 1\}$$

Infinitas soluciones

$$\mathbb{S}_3 = \{m \in \mathbb{R} | m \in \emptyset\}$$

11. Considere el siguiente sistema lineal

$$\begin{array}{rcccccc} x_1 & + & x_2 & - & x_3 & = & 2 \\ 2x_1 & + & 2x_2 & - & x_3 & = & 3 \\ x_1 & - & x_2 & + & (a^2 + 1)x_3 & = & a \end{array} \quad (*)$$

Determine los siguientes conjuntos

$$\begin{aligned} S_1 &= \{a \in \mathbb{R} \mid (*) \text{ Tiene solución}\} \\ S_2 &= \{a \in \mathbb{R} \mid (*) \text{ Tiene solución única}\} \\ S_3 &= \{a \in \mathbb{R} \mid (*) \text{ No tiene solución}\} \end{aligned}$$

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -1 & 2 \\ 2 & 2 & -1 & 3 \\ 1 & -1 & a^2 + 1 & a \end{array} \right] \begin{array}{l} = \\ f_2 - 2f_1 \\ f_3 - f_1 \end{array} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & -2 & a^2 + 2 & a - 2 \end{array} \right] \begin{array}{l} = \\ f_2 \Rightarrow f_3 \end{array} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & -2 & a^2 + 2 & a - 2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{array} \right]$$

Como $x_3 = -1$ entonces se tiene lo siguiente

$$\begin{array}{rcl} -2x_2 - (a^2 + 2) & = & a - 2 \\ -2x_2 & = & a - 2 + a^2 + 2 \\ x_2 & = & -\frac{a^2 + a}{2} \end{array} \qquad \begin{array}{rcl} x_1 + x_2 + 1 & = & 2 \\ x_1 - \frac{a^2 + a}{2} + 1 & = & 2 \\ x_1 & = & 1 + \frac{a^2 + a}{2} \end{array}$$

$$\begin{aligned} S_1 &= \{a \in \mathbb{R}\} \\ \therefore S_2 &= \{a \in \mathbb{R}\} \end{aligned}$$

S_3 no existe ya que para ningún valor de a se puede anular una fila de A

12. Considere el siguiente sistema de ecuaciones:

$$\begin{array}{rcccccc} ax & + & by & + & 2z & = & 1 \\ ax & + & (2b - 1)y & + & 3z & = & 1 \\ ax & + & by & + & (b + 3)z & = & 2 \end{array} \quad (*)$$

$$\begin{aligned} S_1 &= \{(a, b) \in \mathbb{R}^2 \mid (*) \text{ tiene solución única}\} \\ S_2 &= \{(a, b) \in \mathbb{R}^2 \mid (*) \text{ tiene infinitas soluciones}\} \\ S_3 &= \{(a, b) \in \mathbb{R}^2 \mid (*) \text{ no tiene solución}\} \end{aligned}$$

$$\left[\begin{array}{ccc|c} a & b & 2 & 1 \\ a & 2b - 1 & 3 & 1 \\ a & b & b + 3 & 2b - 1 \end{array} \right] \begin{array}{l} = \\ f_2 - f_1 \\ f_3 - f_2 \end{array} \left[\begin{array}{ccc|c} a & b & 2 & 1 \\ 0 & b - 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & b + 1 & 2(b - 1) \end{array} \right]$$

\therefore Del sistema escalonado se pueden ver las siguientes soluciones.

$$\begin{aligned} S_1 &= \{(a, b) \in \mathbb{R}^2 \mid a \neq 0 \wedge b \neq -1\} \\ S_2 &= \{(a, b) \in \mathbb{R}^2 \mid a \neq 0 \wedge b = 1\} \\ S_3 &= \{(a, b) \in \mathbb{R}^2 \mid b = -1\} \end{aligned}$$